

# 体验AKD™的可扩展编程性能



**KOLLMORGEN**®

*Because Motion Matters™*

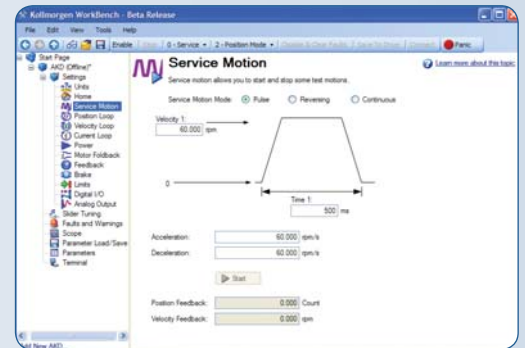
## 可扩展编程性能

AKD™ 伺服驱动器\* 紧凑，占用空间小，技术和性能均达到行业领先水平。其灵活性足以解决几乎所有的应用问题。

从简单的模拟扭矩和速度的单轴到完全可编程同步运动的128轴，AKD 均可适用。

### 优点

- 短时间内迅速优化性能
- 吞吐量更大，精确度更高
- 使用方便的图形用户界面 (GUI)，加快了调试和排除故障的速度
- 灵活性强，可扩展，可以满足任何应用



### AKD 基本特点 (“B” 选择)

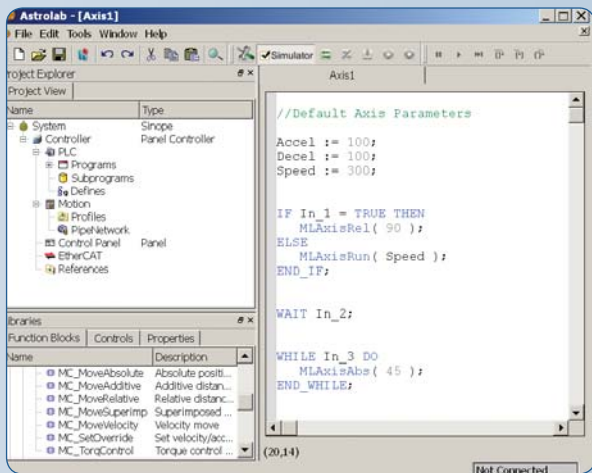
- 通过模拟扭矩和速度命令控制
- 使用 X9 连接器实现电子齿轮功能
- 可以访问基极驱动器上的 11 个数字输入/输出和两个模拟输入/输出
- 两个高速数字输入端口
- 可以扩展到 31 个数字输入/输出和 4 个模拟输入/输出

### 运动任务分配 (“P” 选择)

- 为基极驱动器增加了简单的即点即到索引
- 为用户提供了预编程功能
- 通过简化的步骤指导新手用户创建分度运动
- 可以访问基极驱动器上的 11 个数字输入/输出和两个模拟输入/输出
- 两个高速数字输入端口
- 可以扩展到 31 个数字输入/输出和 4 个模拟输入/输出
- 封装尺寸与基极驱动器相同

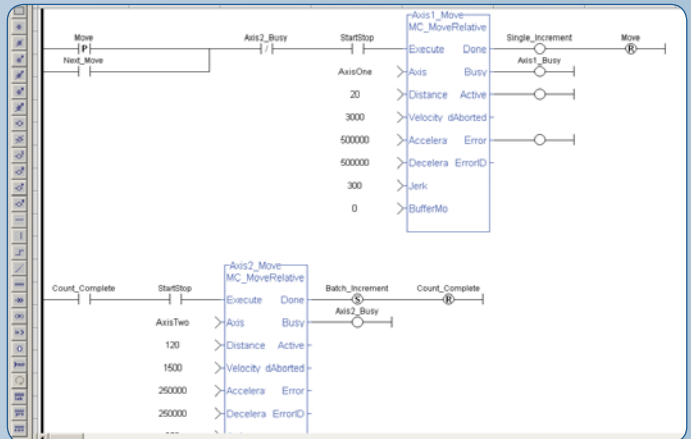
# 基本操作

# 科尔摩根自动化组件的



## 结构化文本编程1.5轴驱动 (“T”选择)

- 为基极 AKD 增加了简化的“类basic”的可编程特性
- 功能性比简单的索引更强大
- 代码可以方便地移植到更高级别的程序
- 可以访问基极驱动器上的11个数字输入/输出和两个模拟输入/输出
- 两个高速数字输入端口
- 可以扩展到31个数字输入/输出和4个模拟输入/输出
- 封装尺寸与基极驱动器相同



## 科尔摩根自动化组件™ 可编程式驱动装置

- 强大的 1.5 轴控制器 - 性能的新标准
- 用于过程编程（软体PLC）的全部五种 IEC 61131-3 语言（结构化文本、功能方块图、梯形图、指令表、顺序功能图）
- Pipe Network™ - 在短短几分钟内就可以编写复杂的凸轮和电子齿轮传动程序
- 用于可编程运动的 PLCopen
- 特有的功能块，如“等待” and “中断”，因此，您的程序可以起到扫描语言或者顺序语言的作用
- 31个数字输入/输出和4个模拟输入/输出
- 两个高速数字输入端口
- 封装尺寸与基极驱动器相同

# 单轴编程

# 功能范围



自动化控制器



可选 HMI



AKD 主机

AKD 从机

## 科尔摩根自动化组件 可编程式多轴主机

- 真正的四轴同步路径控制
- 为精确度设立新标准，对几乎所有的应用进行优化
- 通过 EtherCAT® 可以方便地管理远程 I/O 以及各驱动器的 I/O
- Pipe Network – 在短短几分钟内就可以编写复杂的凸轮和电子齿轮传动程序
- 用于可编程运动的 PLCopen
- 12Amps 以下的主驱动器宽度仅增加 30 毫米；与较大的基极驱动器尺寸相同
- 每轴包含 11 个数字输入/输出和两个模拟输入/输出
- 每轴包含两个高速数字输入端口



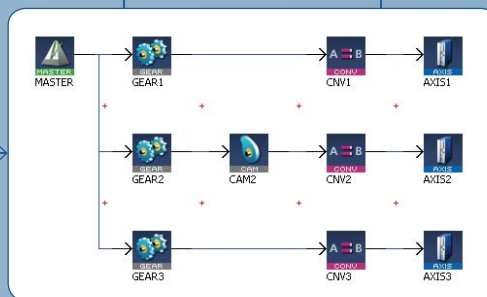
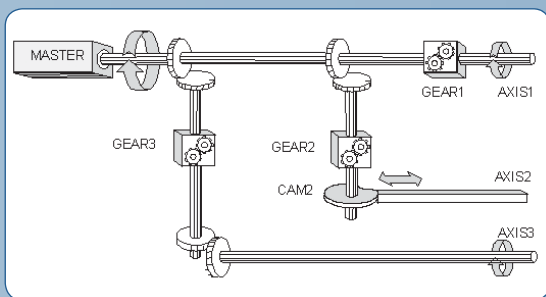
AKD 从机

## 科尔摩根自动化组件 可编程式自动化控制器 (PAC)

- 通过 PAC 和启用 EtherCAT 的基极 AKD，可以控制多达 128 个轴
- 通过 EtherCAT 可以方便地管理远程 I/O 以及各驱动器的 I/O
- 为精确度设立新标准，对几乎所有的应用进行优化
- Pipe Network – 在短短几分钟内就可以编写复杂的凸轮和电子齿轮传动程序
- 用于可编程运动的 PLCopen
- 每轴包含 11 个数字输入/输出和两个模拟输入/输出
- 每轴包含两个高速数字输入端口

IEC 61131-3 用于过程编程 (软件可编程逻辑控制器) 的五种语言

可选择 PLCopen 或者科尔摩根特有的管网用于可编程运动



使用特有的 Pipe Network™ 可以提供一一对应的从机械系统到逻辑世界的转换。

# 多轴编程